

# オムロン 協調ロボット

## MOMA (モバイルマニピュレータ)



### 協調ロボットと モバイルロボットが融合

自分で移動し自分で運ぶ  
ロボット。周囲の安全を  
確認しながら走行します。

### 《 動画 》 \画像をクリック/



(再生時間 4:02)  
MOMAの動作をご覧ください。

## 自動搬送モバイルロボット LD



### マッピング (初期設定)が簡単!

自動搬送モバイルロボットは、走行する経路を自分で考えて移動するので、フレキシブルに対応できるだけでなく、設定も簡単です。

初期設定は、ジョイスティックで現場を一周すれば自動で地図が作られ、その地図に目的地を設定するだけで、自動搬送が開始できます。



## 協調ロボット TM



### 人と同じ空間で働ける

「人と同じ空間で働ける」がコンセプトのロボット。初心者でもプログラムが簡単。最大の特長「ランドマーク」で位置補正できます。

### 《 動画 》 \画像をクリック/



(再生時間 6:00)  
マッピングの一連の設定を、エフ・イー・テクノ社内で行った様子を動画にしました。短時間で簡単に設定できる事をぜひご覧ください。

### 《 動画 》 \画像をクリック/



(再生時間 3:37)  
協調ロボットの概要を分かりやすく、サクッと短時間で動画でお見せします。

エフ・イー・テクノ  
オリジナル

設計不要  
選ぶだけ  
納品後すぐに動かせる

NEW

モバイルロボットを運用するには用途に合わせたペイロード（上物）が必要です。

しかし新たに製作するには開発の手間や納期が掛かり、お客様の負担となっております。

そこでエフ・イー・テクノで標準のペイロードを開発しました。

《 動画 》 [画像をクリック](#)



(再生時間 4:28)  
ペイロードの動きや使用例をご覧ください。

## 単一機能モデル

### シンプルな機能を搭載した標準モデル

#### 特長

- ・単一機能でシンプル
- ・必要な機能のみの選択
- ・カスタマイズ可能

#### 用途

- ・ライン間搬送
- ・部品供給
- ・ケース搬送
- ・半自動搬送

#### ■コンベア機能



外形：W638/D886/H653mm  
積載可能質量：46kg  
搬送最高速度：16.9m/min

#### ■リフター機能



外形：W640/D850/H650mm  
積載可能質量：21.5kg  
昇降量：320mm

#### ■旋回機能



外形：W640/D850/H650mm  
積載可能質量：45kg  
旋回量：180度

## 複合機能モデル

### ■コンベア&リフター機能



外形：W638/D886/H710mm  
積載可能質量：8kg  
搬送最高速度：16.9m/min  
昇降量：320mm

### ■コンベア&旋回機能



外形：W638/D886/H730mm  
積載可能質量：24kg  
搬送最高速度：16.9m/min  
旋回量：180度

### 既存の設備に柔軟に対応する複合モデル

#### 特長

- ・複数の機能を一台に
- ・組合せは自由
- ・カスタマイズ可能

#### 用途

- ・ライン間搬送
- ・部品供給
- ・ケース搬送
- ・半自動搬送

### ■リフター&旋回機能



外形：W640/D890/H734mm  
積載可能質量：4kg  
昇降量：320mm  
旋回量：180度

## カートモデル

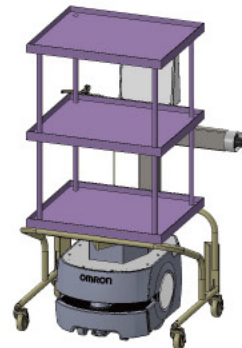
### モバイルロボットと分離可能なカートによる運搬

#### 特長

- ・重量物の搬送が可能
- ・カートは人と共有して使用可能
- ・カートの形状はカスタマイズ可能

#### 用途

- ・重量物の運搬
- ・一時保管や保管倉庫



## モバイルマニピュレータシステム

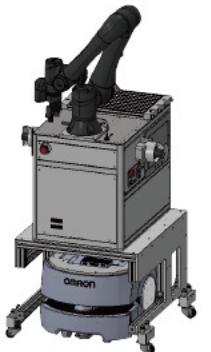
### モバイルロボットと協調ロボットの組合せ

#### 特長

- ・移動可能なモバイルマニピュレータ
- ・搬送、ハンドリングが可能
- ・カスタマイズ可能

#### 用途

- ・工程間搬送/作業
- ・製造ラインの部品供給
- ・ピッキング倉庫



エフ・エー・テクノ  
オリジナル

NEW

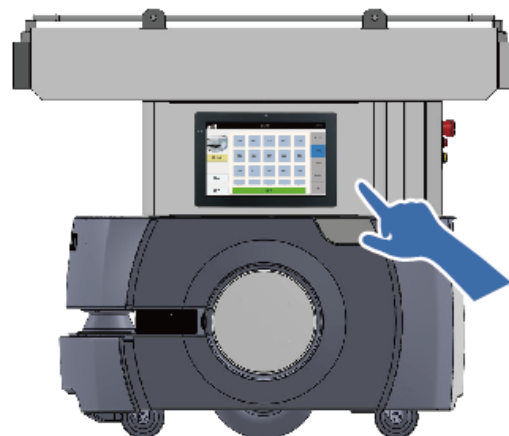


モバイルロボットの運行指示や  
状態をリアルタイムに  
モニタリングできる  
専用タブレット

- ・ゴール、マクロ、ルートそれぞれ50個ボタンを用意
- ・モバイルロボット内蔵入出力のモニタおよび出力の操作が可能
- ・エラー時はポップアップが開いてエラー内容を表示
- ・複数のモバイルロボットを切り替えることで接続可能
- ・WindowsPC ベースなのでMobilePlanner と共存が可能
- ・PLC がなくても運行指示が可能

LD運転用タブレットPCは、取り付け場所を選びません

ロボットに  
取り付けても



リモートでも

※WiFi環境の構築が必要です

